
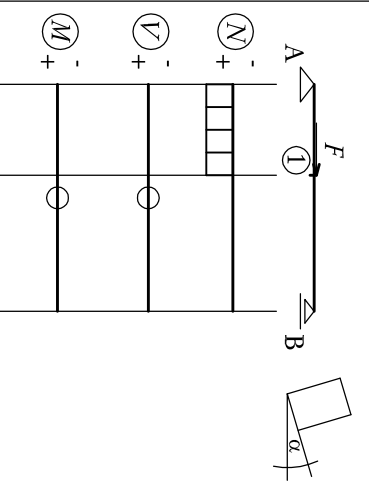
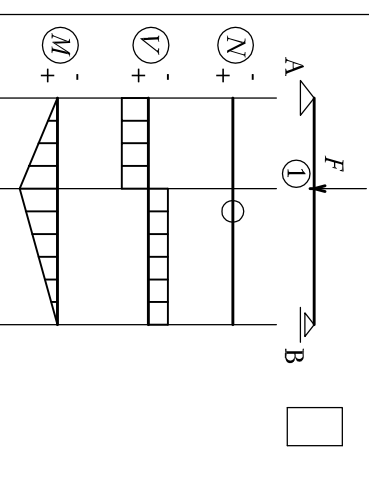
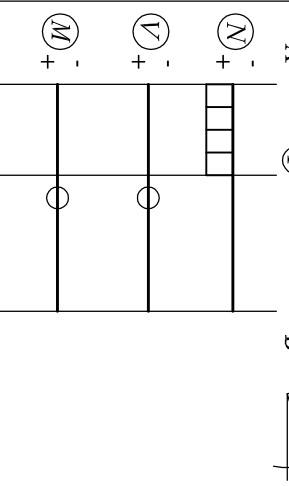
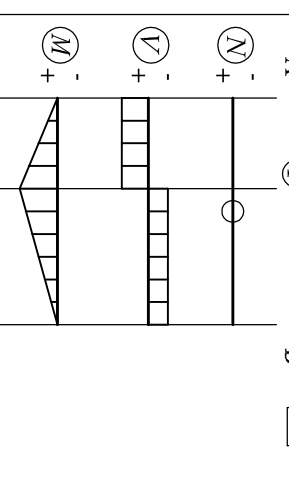
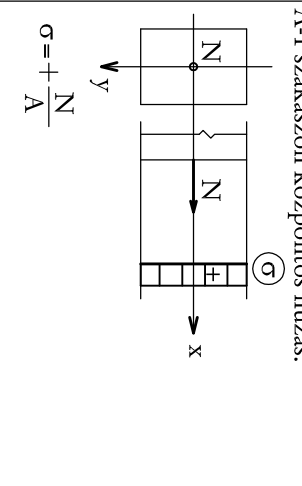
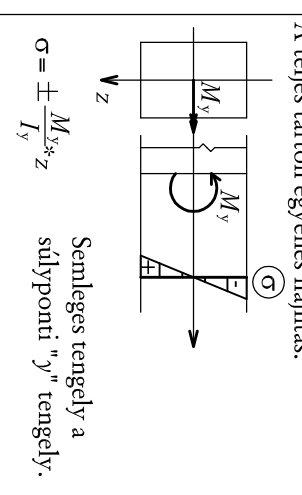
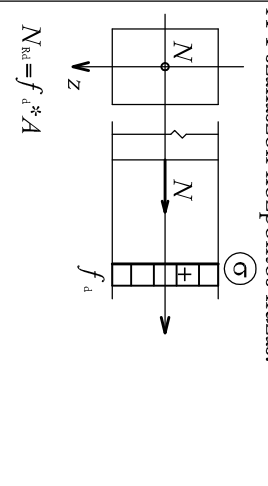
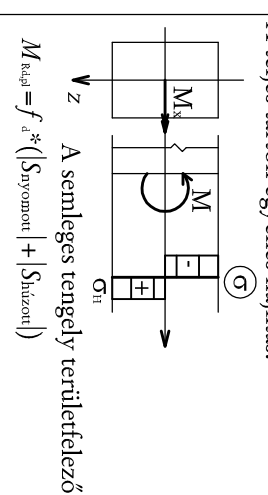
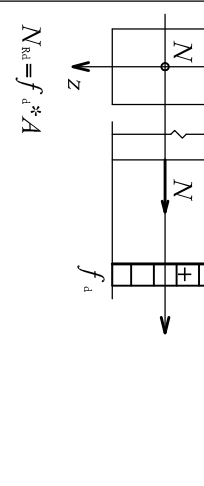
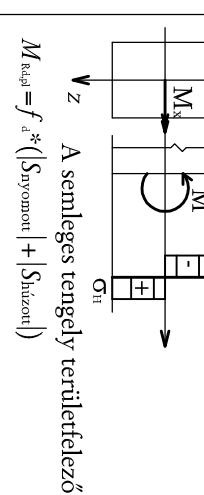
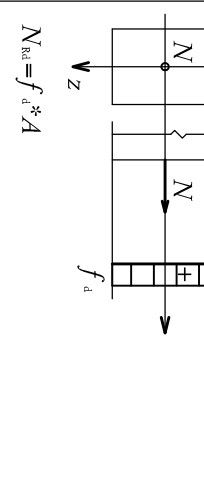
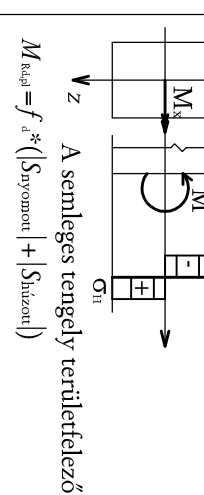


<p>Statika</p>		
<p><math>\delta, \alpha</math></p>	<p><math>\delta = 0^\circ, \alpha</math> tetszőleges</p>	<p><math>\delta = 90^\circ, \alpha = 0^\circ</math></p>
<p>Igénybevétel</p>	<p>Központos húzás</p> 	<p>Egyenes hajlítás</p> 
<p>Igénybevételi ábrák</p>		<p>Ferde hajlítás</p> 
<p>Rugalmas állapot</p>	<p>A-1 szakaszon központos húzás.</p>  <p><math>\sigma = + \frac{N}{A}</math></p>	<p>A teljes tartón egyenes hajlítás.</p>  <p>Semleges tengely a súlyponti "y" tengely.</p> <p><math>\sigma = \pm \frac{M_y * z}{I_y}</math></p>
<p>Képlékeny állapot</p>	<p>A-1 szakaszon központos húzás.</p>  <p><math>N_{kij} = f_d * A</math></p>	<p>A teljes tartón ferde hajlítás. Képlékeny állapotban nem számoljuk.</p>  <p>Semleges tengely: <math>\text{tg}\beta = \frac{I_y}{I_z} * \text{tg}\alpha</math></p> <p><math>\sigma = \pm \frac{M_y * z}{I_y} \pm \frac{M_z * y}{I_z}</math></p>
<p>Képlékeny állapot</p>	<p>A-1 szakaszon központos húzás.</p>  <p><math>N_{kij} = f_d * A</math></p>	<p>A-1 szakaszon külpontos húzás.</p>  <p>Semleges tengely: <math>Z_0 = \frac{I_y}{A * e}</math></p>
<p>Képlékeny állapot</p>	<p>A-1 szakaszon külpontos húzás.</p>  <p><math>M_{kij} = f_d * (S_{nyomott} +  S_{huzott} )</math></p> <p>A semleges tengely területfelező.</p>	<p>A-1 szakaszon külpontos húzás.</p>  <p>Semleges tengely: <math>Z_0 = \frac{I_y}{A * e}</math></p>

- 1.) Külpontosság összehasonlítás
- 2.) Erő összehasonlítás