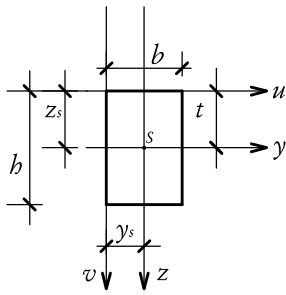


Keresztmetszetek másodrendű nyomatékai:

Inerciaszámítás:



$$I_v = \int z^2 dA \quad I_z = \int y^2 dA \quad [\text{mm}^4]$$

$$I_y = \frac{b \cdot b^3}{12} \quad I_u = \frac{b \cdot b^3}{3}$$

$$I_z = \frac{b^3 \cdot h}{12} \quad I_v = \frac{b^3 \cdot h}{3}$$

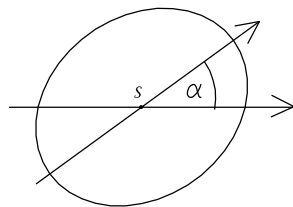
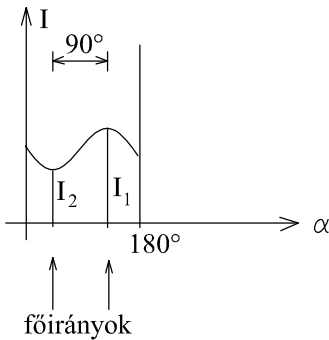
Steiner tag: $\pm A^{2 \cdot t}$ - csak súlyponti tengely és egy másik tengely között
-a súlyponti tengelynél veszi fel az inercia a minimális értékét

Főtengelyek, főinercianyomatékok:

$$\text{tg } 2\phi = \frac{-2 \cdot D_{yz}}{I_y - I_z}$$

$$I_{1,2} = \frac{I_y + I_z}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{I_y - I_z}{2}\right)^2 + D_{yz}^2}$$

Tengelyesen szimmetrikus keresztmetszetek esetén a főtengelyek a szimmetriatengely és a rá merőleges súlyponti tengely.



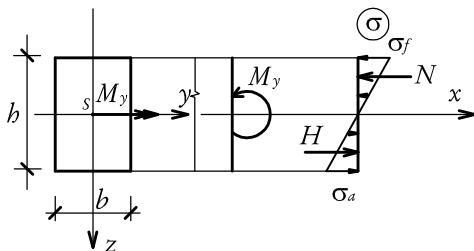
Az $I(\alpha)$ függvény a főirányokban veszi fel szélsőértékeit.
Vagy két főirány van, vagy végtelen
(utóbbi esetben minden irány főirány ld. kör, négyzet stb.)

Deviációs (centrifugális / terelő-) nyomaték:

$$D_{yz} = \int yz dA \quad [\text{mm}^4]$$

Tengelyesen szimmetrikus keresztmetszetek esetén $D_{yz} = 0!$

Egyenes hajlítás rugalmas alapon:

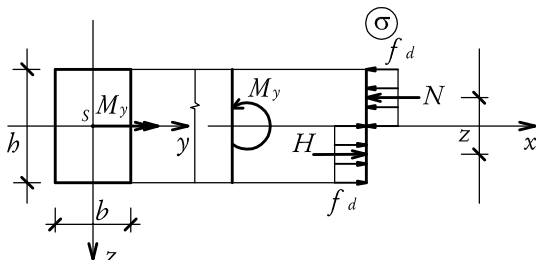


$$\sigma = \pm \frac{M_y \cdot z}{I_y} = \pm \frac{M_y}{W_y} \quad W_y = \frac{I_y}{z}$$

z - az adott pont merőleges távolsága a súlyponti (y) tengelytől
Semleges tengely súlyponti tengely!

$$M_{Rd,el} = f_d \cdot W_{y,min}$$

Egyenes hajlítás képlékeny alapon:



A határvonal területfelező!

$$M_{Rd,pl} = f_d \cdot (|S_{nyomott}| + |S_{búzott}|) = N \cdot z$$

Képlékeny tartalék: $\frac{M_{Rd,pl} - M_{Rd,el}}{M_{Rd,el}} \cdot 100$ [%]